



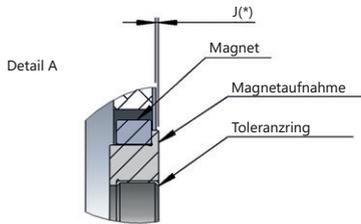
BAUREIHE MR

MAGNETISCHER INKREMENTAL-DREHGEBER

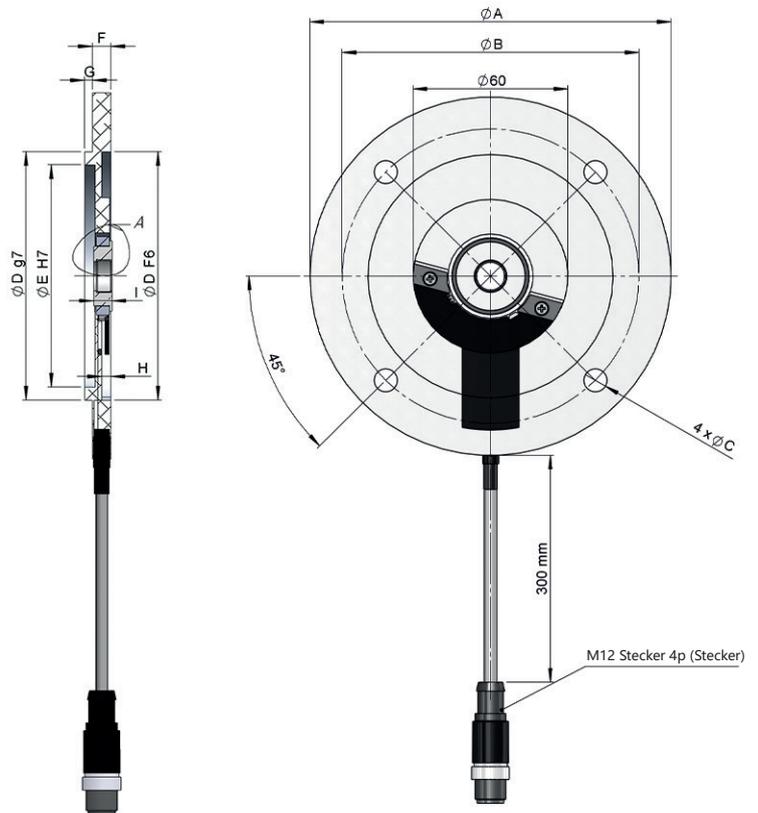
- Kontaktloses Messverfahren
- Einfache Montage
- 5...30 VDC Push-Pull nicht differenziell
- Schutzart IP67
- Kompakte Abmessungen
- Für Applikationen unter erschwerten Bedingungen



Magnetischer Drehgeber Inkremental Drehgeber Vibrations- und Schockbeständig Schutzart IP67 Schnelle Lieferung



J(*) Einbaubestand zwischen Magnetträger und Befestigungsfläche des Sensors.
Einbautoleranz: ± 0.7 mm



Ø A	Ø B	Ø C	Ø D	Ø E	F	G	H	I	J
Ø 105	85	7	70	62	7	2,5	3	7	0
Ø 120	100	7	80	72	7	3	3,5	7	0
Ø 140	115	9	95	85	7	3	3,5	7	0,5
Ø 160	130	9	110	100	7	3,5	4	7	0,5

BESTELLSCHLÜSSEL

Bestellschlüssel Beispiel: MR-105-14-001

Baureihe	Baugröße / Wellendurchmesser	Auflösung	Sonderausführung
MR -	<input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> - <input type="text"/> <input type="text"/> -	<input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/>	<input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/> <input type="text"/>

105-14. Ø 105 mm / Welle Ø 14 mm
120-19. Ø 120 mm / Welle Ø 19 mm
140-11. Ø 140 mm / Welle Ø 11 mm
160-14. Ø 160 mm / Welle Ø 14 mm

Bestellen Sie Ihre Referenz- Datei Step 3D

info@encoderhohner.com

Service verfügbar in 24 Std



BAUREIHE MR

MAGNETISCHER INKREMENTAL-DREHGEBER

TECHNISCHE EIGENSCHAFTEN

Materialien	Gehäuse: Aluminium Magnetaufnahme: Edelstahl Magnet: Ferrit
Mechanisch zulässige maximale Drehzahl	6000 U/min ⁻¹
Wellendurchmesser	11, 14, 19 mm
Befestigungssysteme	4 Bohrungen (siehe Größenübersicht Ø B - Ø C)
Maximaler zulässiger Versatz	±0.7 mm axial, ±1 mm radial
Schutzart gemäß DIN EN 60529	IP67
Gewicht ca.	0.4 Kg
Betriebstemperatur	-20 bis +85°C
Vibration gemäß DIN EN 60068-2-6	100 m/s ² (10Hz...2000Hz)
Schock gemäß DIN EN 60068-2-27	1000 m/s ² (6ms)
Anschlüsse	30 cm Leitung mit industriellem Leitungsstecker M12 4p Steckerbuchse nicht mit enthalten

ELEKTRISCHE DATEN

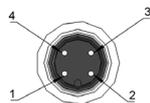
Messbereich	0...360°
Auflösung	1 ppr
Versorgungsspannung	5...30 VDC
Stromaufnahme	< 20 mA (ohne Last)
Verpolungsschutz	Ja (max. 2s)
Isolationsprüfung	1 KV
Isolationswiderstand	200 MΩ
Impulsfolge	A 90° B Toleranz ± 25° el.
Motorwellenspiel	Gemäß Größen IEC- Vorschrift

AUSGANGSSIGNALE

Elektronischer Spannungsausgang	Push-Pull nicht differenziell
Signalpegel "High"	> VCC -3 VDC
Signalpegel "Low"	< 2.5 VDC
Frequenz	≤ 20 kHz
Tastgrad	180° ± 18° el.
Ablezen des Positionssensors auf der Grundlage von Magneto-resistenz mit AMR-Effekt (anisotrop magneto-resistiv).	50 m
Zulässige Last / Kanal	30 mA
Ausgangschanäle	Rechteck-Impulse, (2-kanalig) A+B
Kurzschlußschutz	Nein

ANSCHLÜSSE

Steckerbuchse nicht mit enthalten

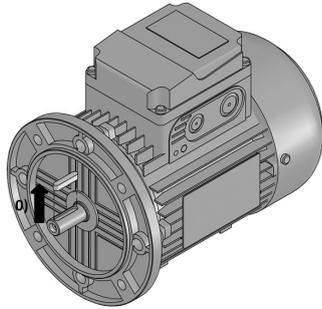


	Stecker M12 4p
GND	3
+UB	1
A	4
B	2

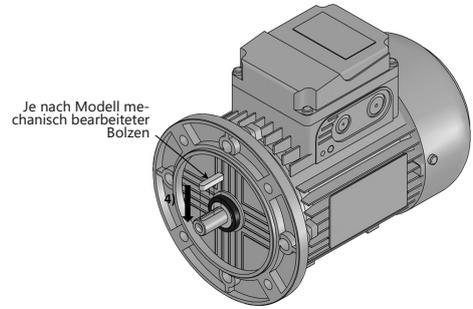
BAUREIHE MR

MAGNETISCHER INKREMENTAL-DREHgeber

EINBAUANLEITUNG

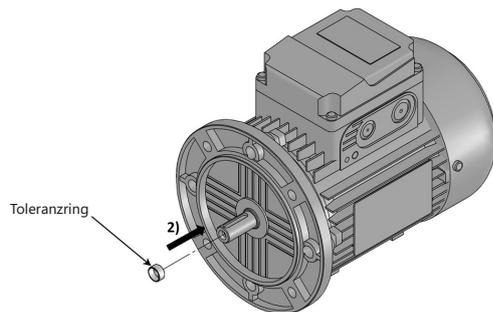


1) Bolzen herausnehmen.



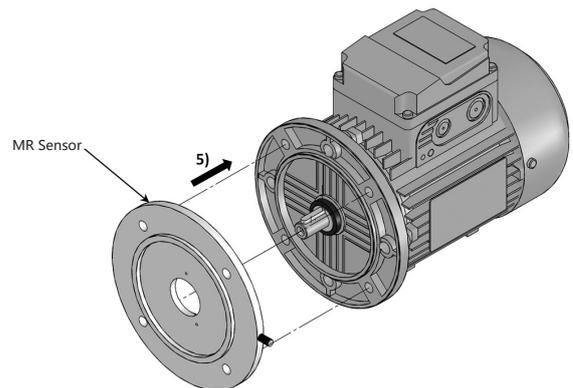
Je nach Modell me-
chanisch bearbeiteter
Bolzen

4) Nach MR-Modell mechanisch bearbeiteten Bolzen einsetzen.



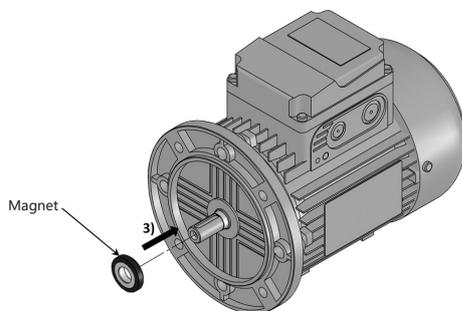
Toleranzring

2) Toleranzring bis zum Wellenanschlag einsetzen.



MR Sensor

5) MR-Sensor einbauen.



Magnet

3) Mit Toleranzring eingefügten Magnet einbauen.