

# BAUREIHE M400

## BÜRSTENLOSER HOHLWELLEN- GLEICHSTROMMOTOR



- Harmonic Drive Getriebe
- Bürstenlosen Motor
- Hohe Genauigkeit
- Hohe Zuverlässigkeit
- Anlaufzeit 96 Nm
- Hervorragende Regulierung bei niedrigen Geschwindigkeiten
- Geschwindigkeitsbereich 0.002 rpm (0,015°/s) bis 8 rpm (50°/s)



Servomotor



EtherCAT



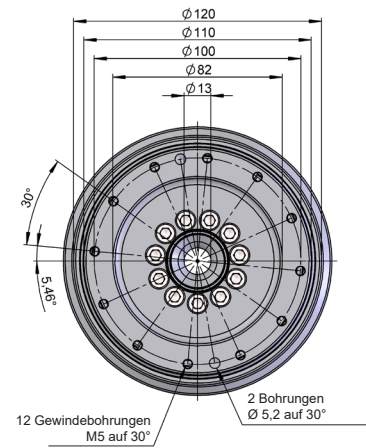
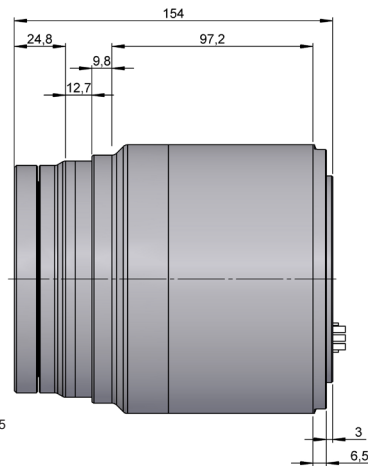
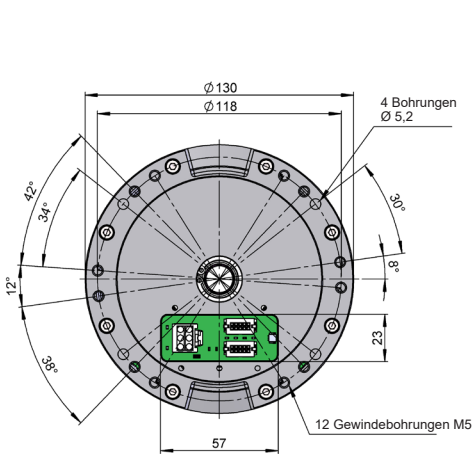
Bürstenlosen  
Motor



Harmonic  
Drive  
Getriebe



Kompakt



### BESTELLSCHLÜSSEL

Bestellschlüssel Beispiel: M400.00.10.A0

Baureihe	Referenz	Ausführung	Revision
M400 .	0 0 .	1 0 .	A 0

### ELEKTRISCHE DATEN

Schnittstelle	EtherCAT
Versorgungsspannung	24 V
Wiederholen Sie die Genauigkeit	0,05°
Auflösung	19 Bit
Nennspannung	24 V
Nennstrom	2 A
Maximaler Motorstrom	4 A



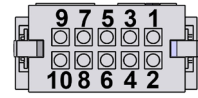
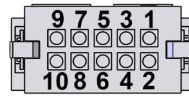
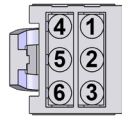
# BAUREIHE M400

## BÜRSTENLOSER HOHLWELLEN-GLEICHSTROMMOTOR

### TECHNISCHE EIGENSCHAFTEN

Materialien	Gehäuse: Aluminium Welle: Aluminium
Hohlbohrungsdurchmesser	13 mm
Schutzart gemäß DIN EN 60529	IP40
Nenn-/Maximalleistung	48 / 96 W
Nenn-/Maximaldrehmoment	96 / 192 Nm
Maximale Geschwindigkeit	40° /s <sup>2</sup>
Max. Seilbeschleunigung	100° /s <sup>2</sup>
Gewicht ca.	3,1 Kg
Betriebstemperatur	-0°C bis +35°C
Übersetzungsverhältnis	900:1
Bremse	Integriert
Elektroniksteuerung	Integriert
Geräuschpegel	<= 70 dB

### ANSCHLÜSSE



	J1 Netzteilanschluss 6p	J4 EtherCAT-Anschluss 1 10p	J5 EtherCAT-Anschluss 2 10p
ETH1_RX_N		1	1
+LOG_SUP (+24V)		2	2
ETH1_RX_P		3	3
GND	3 - 6	4	4
ETH1_TX_N		5	5
STO2_IN		6	6
ETH1_TX_P		7	7
STO_RET		8	8
PE	2 - 5	9	9
STO1_IN		10	10
+POW_SUP (+24V)	1 - 4		