



SERIE CS10/CM10

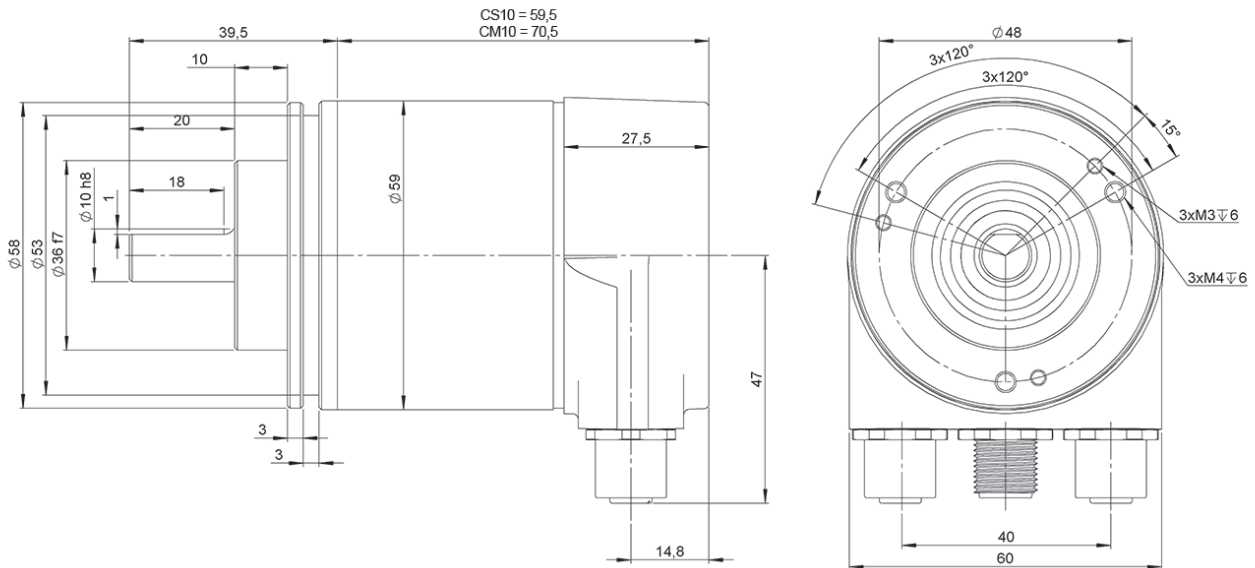
ENCODER ABSOLUTO MONOVUELTA Y MULTIVUELTA EJE SALIENTE



- EtherCAT
- Programable hasta 30 bits (65.536 puntos por vuelta, 16.384 vueltas)
- Diámetro exterior 58 mm
- Eje de \varnothing 6 o 10 mm
- Clase de protección IP65 según DIN EN 60529
- Conexión mediante conector industrial 3 x M12



Encoder óptico	Encoder absoluto	Gran capacidad de carga del eje	Resistente a vibración y choque	IP65	Rango de temperatura -40°C



Dibujo eje tipo 2, conexión tipo 2, clamping

REFERENCIA

Ejemplo de referencia: CS10-1262-16 | CM10-2162-1614

Serie	Brida	Eje saliente	Interface	Conexión	Resolución monovuelta	Resolución multivuelta	Ejecución Especial
CS10/CM10 -	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	- <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	. <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>
CS10. Monovuelta	1. Clamping	1. \varnothing 6x10 mm	6. EtherCAT	2. 3 x M12	hasta 16 bits	hasta 14 bits	
CM10. Multivuelta	2. Synchro	2. \varnothing 10x20 mm		Conector	(Estándar: 13 bits)	(Estándar: 12 bits)	

Solicite el Step file 3D de su referencia

info@encoderhohner.com

servicio disponible en 24h



SERIE CS10/CM10

ENCODER ABSOLUTO MONOVUELTA Y MULTIVUELTA EJE SALIENTE



CARACTERÍSTICAS MECÁNICAS

Materiales	Cuerpo: Aluminio Brida: Aluminio Eje: Acero inoxidable
Rodamientos	De bolas
Vida de los rodamientos	55x10 ⁸ rev. (Clamping) [40 N / 110 N] 150x10 ⁸ rev. (Clamping) [40 N / 60 N] 85x10 ⁸ rev. (Synchro) [40 N / 110 N] 195x10 ⁸ rev. (Synchro) [40 N / 60 N]
Diámetro del eje	6 o 10 mm
Nº máx. rev. permisible mecánicamente	≤ 12000 rpm
Protección según DIN EN 60529	IP65
Momento de inercia del rotor	≤ 30 gcm ²
Par de arranque a 20°C (68°F)	≤ 0,03 Nm
Carga máxima admisible sobre eje axial	40 N
Carga máxima admisible sobre eje radial	110 N
Peso aprox.	370 g
Rango de temperatura en funcionamiento	-40°C a +85°C
Rango de temperatura de almacenamiento	-40°C a +85°C
Humedad relativa	98% RH, sin condensación
Vibración según DIN EN 60068-2-6	100 m/s ² (10Hz...1000Hz)
Impacto según DIN EN 60068-2-27	1000 m/s ² (6ms)
Conexión radial	3 x M12 Conector Conectores opuestos no incluidos

INTERFACE



Perfil	CoE (CANopen over EtherCAT, DS-301+DS-406)
Diagnóstico	OptoAsic, Memoria, LED
Funciones de programación	Resolución, preajuste, sentido de contaje
Características	Boot-Loader, Round Axis
Tasa de transmisión	10 / 100 Mbit
Interfaz de tiempo de ciclo	≥ 62,5 μs

CARACTERÍSTICAS ELÉCTRICAS

Controlador de salida	Ethernet
Tensión de alimentación	10...30 VDC
Consumo	≤ 230 mA (10 VDC) ≤ 100 mA (24 VDC)
Potencia absorbida	≤ 2.5 W
Tiempo de arranque	< 250 ms
Resolución monovuelta	hasta 16 bits
Resolución multivuelta	hasta 14 bits
Precisión (INL)	±0.0220° (16 bits) ±0.0439° (13 bits)
Referencia	Binario
Protección contra Cortocircuito	Si
Protección Inversión Polaridad	Si
EMC: Emisión de interferencias	DIN EN 61000-6-4
EMC: Inmunidad al ruido	DIN EN 61000-6-2
MTTF	65 años

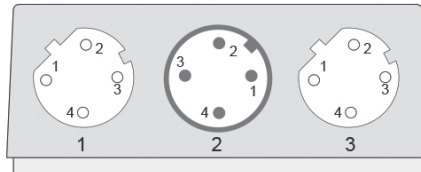
SERIE CS10/CM10

ENCODER ABSOLUTO MONOVUELTA Y MULTIVUELTA EJE SALIENTE

EtherCAT®

CONEXIONADO

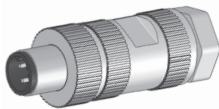
Conectores opuestos no incluidos



	M12 4p Hembra d codificado	M12 4p Macho a codificado	M12 4p Hembra d codificado
VCC	-	1	-
GND	-	3	-
Tx+	1	-	1
Rx+	2	-	2
Tx-	3	-	3
Rx-	4	-	4
No conectado	-	2, 4	-

ACCESORIOS

90.9556
M12 4p
Macho



90.9555
M12 4p
Hembra



DIMENSIONES DE BRIDA

Brida 2
Synchro

